CLIPPEDIMAGE= JP02000241644A

PAT-NO: JP02000241644A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 2000241644 A

TITLE: MULTI-MODE INTERFERENCE OPTICAL COUPLER

PUBN-DATE: September 8, 2000

INVENTOR - INFORMATION:

NAME COUNTRY

SAIDA, TAKASHI N/A

HIMENO, AKIRA

OKUNO, MASAYUKI N/A

OKAMOTO, KATSUNARI

KANEKO, AKEMASA N/A

N/A

N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

NIPPON TELEGR & TELEPH CORP <NTT> N/A

APPL-NO: JP11064401

APPL-DATE: March 11, 1999

INT-CL (IPC): G02B006/122; G02B006/293

#### ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a multi-mode interference optical coupler of a

non-equally branched type with simple structure to make its layout easy.

SOLUTION: In this optical coupler 10, a width of one portion in a core part of

a multi-mode optical wave guide 13 arranged between input optical wave guides

12a, 12b and output optical wave guides 14a, 14b is reduced to form a zone

(refractive index changing part) 15 different in a refractive index, and a

Mach-Zehnder interferometer or an extended Mach-Zehnder interferometer is

thereby constituted equivalently to realize an optional

06/04/2002, EAST Version: 1.03.0002

# (19)日本国特許 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出職公別番号 特開2000-241644 (P2000-241644A)

(43)公開日 平成12年9月8日(2000.9.8)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコート\*(参考)

G 0 2 B 6/122

6/293

G 0 2 B 6/12

D 2H047

6/28

В

# 審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 10 頁)

(21)出顧番号

特額平11-64401

(22)出顧日

平成11年3月11日(1999.3.11)

(31) 優先権主張番号 特顯平10-364436

(32)優先日

平成10年12月22日(1998.12.22)

(33)優先権主張国

日本(JP)

(71)出職人 000004226

日本電信電話株式会社

東京都千代田区大手町二丁目3番1号

(72)発明者 才田 隆志

東京都新宿区西新宿3丁目19番2号 日本

電信電話株式会社内

(72)発明者 姫野 明

東京都新宿区西新宿3丁目19番2号 日本

電信電話株式会社内

(74)代理人 100069981

弁理士 吉田 精孝

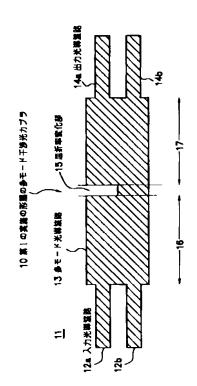
最終質に続く

#### (54) 【発明の名称】 多モード干渉光カプラ

#### (57)【要約】

【課題】 構造が簡単でレイアウトも容易な非等分岐型 の多モード干渉光カプラを提供すること。

【解決手段】 入力光導波路12a,12bと出力光導 波路14a、14bとの間に配置された多モード光導波 路13のコア部の一部分の幅を縮小して屈折率の異なる 領域 (屈折率変化部) 15とすることにより、等価的に マッハツェンダ型干渉計あるいは拡張されたマッハツェ ンダ型干渉計を構成して任意の分岐比を実現する。



1

# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 基板上に形成された、少なくとも一つの 人力光導波路及び少なくとも二つの出力光導波路あるい は少なくとも二つの人力光導波路及び少なくとも一つの 出力光導波路と、前記人力光導波路と出力光導波路との 間に配置された多モード光導波路とを有する多モード干 渉光カプラにおいて、

前記多モード光導波路のコア部の一部に屈折率の異なる 領域を設けた、もしくは前記多モード光導波路の一部が 欠落したことを特徴とする多モード干渉光力プラ。

【請求項2】 請求項1記載の多モード干渉光カプラに おいて、前記屈折率の異なる領域がクラッド層であるこ とを特徴とした多モード干渉光カプラ。

【請求項3】 請求項1または請求項2記載の多モード 干渉光カプラにおいて、前記多モード光導波路のコア部 の一部に設けられた屈折率の異なる領域もしくは前記多 モード光導波路の欠落した一部の部分が光の進行方向に 沿って分割されていることを特徴とした多モード干渉光 カプラ。

【請求項4】 請求項1または請求項2または請求項3 記載の多モード干渉光カプラにおいて、前記光導波路が ガラス光導波路であることを特徴とする多モード干渉光 カプラ。

## 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、光通信の分野において光信号を分岐あるいは結合するために用いられる多モード干渉光カプラに関するものである。

## [0002]

【従来の技術】光通信の進展に伴い、平面基板上の光導 30 波路を基本とする導波路型光部品の重要性が増している。導波路型光部品がフォトリソグラフィ技術及び微細加工技術により、光波長以下の精度で再現性良く一括大量生産できる利点を持つからである。アレイ格子型光フィルタ、マトリクス型光スイッチ、ラティス型光フィルタ、光加入者端末等は、導波路型光部品としての特徴を生かして優れた性能を実現しており、一部、実システムへの導入が始まっている。

【0003】薄波路型光力プラは高機能な導波路型光部品を実現する上で基本となる要素回路である。高機能、高性能な導波路型光部品を構成するためには、導波路型光力プラ等の要素回路の高機能化、高性能化が必須である。

# $k = s i n^2 (X) \times 100 [\%]$

と書けるので、折れ曲がり構造による位相差Xを調整することで分岐比kを変化することができる。

【0011】図2に従来の変形薄波路を用いた任意分岐 比の多入力多出力の多モード干渉光力プラの一例を示 す。図2に示すように、従来の変形薄波路を用いた多入 力多出力の多モード干渉光力プラ200は、基板201※50 形状となる。

\*【0004】光通信において光信号の一部を取り出して モニタする場合や、ラティス型フィルタを構成する場 合、リングレーザ等の光共振器を構成する場合には、 1:9や2:8のような非等分岐型のカブラが要求され る。

【0005】従来、非等分岐型の用途には、非対称Y分岐、方向性結合器、方向性結合器あるいは多モード干渉光カプラを用いたマッハツェンダ型干渉計、変形薄波路を用いた多モード干渉光カプラが提案されている。中で10 も変形導波路を用いた多モード干渉光カプラは、他の手法と比べて、作製誤差に強く、波長依存性及び偏波依存性が小さく、小型であり、多人力多出力の構成が可能である、といった優れた特徴を有する。

【0006】図1に従来の変形導波路を用いた任意分岐 比の二人力二出力の多モード干渉光力プラの一例を示 す。図1に示すように、従来の変形導波路を用いた二入 力二出力の多モード干渉光力プラ100は、基板101 (但し、図面上では背景として表している。) 上に人力 光導波路102a, 102b、多モード光導波路103 及び出力光導波路104a, 104bを配置して構成さ れている。ここで、多モード光導波路103において、 領域105及び106の長さは、それぞれの領域が二入 力二出力の光力プラを構成するように設定されている。 【0007】この従来の変形導波路を用いた二入力二出 力の多モード干渉光力プラ100の原理を説明する。 【0008】多モード光導波路103において、領域1 05及び106の長さは、それぞれの領域が二入力二出 力の光カプラを構成するように設定されている。従っ て、入力光導波路102aに信号光が入力された場合、

30 多モード光導波路103の領域105を伝搬することで 光信号は二分岐し、領域106を伝搬することで光信号 は再び結合する。但し、多モード光導波路103は領域 105と領域106の境界で折れ曲がる構造をしている ので、分岐された光信号は位相差をつけられて結合され る。

【0009】この時、折れ曲がり構造による位相差Xが πならば、光信号は全て出力光導波路104aから出力 する(分岐比100%)。逆に、折れ曲がり構造が無く 位相差Xが0ならば、光信号は全て出力光導波路104 もから出力する(分岐比0%)。

【0010】一般に、折れ曲がり構造による位相差Xの時の分岐比kは、近似的に

#### (1)

※(但し、図面上では背景として表している。)上に入力 光導波路202a、202b、……202x、多モード 光導波路203及び出力光導波路204a、204b、 ……204xを配置して構成されている。ここで、多モード光導波路203は多段の変形導波路を組み合わせた

【0012】このような構成でも前記二入力二出力の場 合と同じように、変形導波路の組み合わせの部分で位相 差が生じるので、出力の分岐比を変化させることが可能 である (例えば "Arbitrary ratio p ower splitters using angl ed silica on silicon mult imode interference couple r"Electronics Letters, vo 1.32, pp. 1576-1577, 1996参 照)。

# [0013]

【発明が解決しようとする課題】前記のように、非等分 岐型のカプラとして変形導波路を用いた多モード干渉光 カプラが提案されている。

【0014】しかし、変形導波路を用いた多入力多出力 の多モード干渉光カプラ200では、導波路の変形によ り光位相を調整して分岐比を変化させるので、構造が複 雑であるという問題があった。また、二入力二出力の多 モード干渉カプラ100では、図1に示したように導波 路を曲げる必要があり、入力光導波路と出力光導波路の 20 方向が傾くため、レイアウトも煩雑となる問題があっ た。

【0015】本発明の目的は、構造が簡単でレイアウト も容易な非等分岐型の多モード干渉光力プラを提供する ことにある。

## [0016]

【課題を解決するための手段】上述の目的を達成するた め、請求項1の発明の多モード干渉光カプラは、基板上 に形成された、少なくとも一つの入力光導波路及び少な くとも二つの出力光導波路あるいは少なくとも二つの入 力光導波路及び少なくとも一つの出力光導波路と、前記 入力光導波路と出力光導波路との間に配置された多モー ド光導波路とを有する多モード干渉光力プラにおいて、 前記多モード光導波路のコア部の一部に屈折率の異なる 領域を設けた、もしくは前記多モード光導波路の一部が 欠落したことを特徴とするものである。

【0017】また、請求項2の発明の多モード干渉光力 プラは、前記屈折率の異なる領域がクラッド層であるこ とを特徴とするものである。

【0018】また、請求項3の発明の多モード干渉光力 40 プラは、前記多モード光導波路のコア部の一部に設けら れた屈折率の異なる領域もしくは前記多モード光導波路 の欠落した一部の部分が光の進行方向に沿って分割され ていることを特徴とするものである。

【0019】また、請求項4の発明の多モード干渉光力 プラは、前記光導波路がガラス光導波路であることを特 徴とするものである。

【0020】木発明の光カプラでは、多モード光導波路 の比較的光強度が集中している部分の屈折率を変化させ ることで、マッハツェンダ型干渉計、あるいは拡張され 50 ば、マッハツェンダ型干渉計20の接続導波路24a及

たマッハツェンダ型干渉計を等価的に構成する。これに より、偏波依存性及び波長依存性が小さく、作製誤差に 強い、分岐比を任意に設計可能な光力プラを実現するこ とができる。

#### [0021]

【発明の実施の形態】以下、図面に基づいて本発明の実 施の形態を詳細に説明する。

【0022】図3に本発明の第1の実施の形態に係る二 入力二出力の多モード干渉光力プラの構成、図4に本実 10 施の形態の多モード干渉光力プラと機能的に等価なマッ ハツェンダ型干渉計の構成、図5に本実施の形態の多モ ード干渉光カプラにおける損失及び分岐比と屈折率変化 部の長さとの関係を表すグラフ、をそれぞれ示す。

【0023】なお、以下に説明する第1の実施の形態で は、光導波路としてシリコン基板上に形成した石英系単 一モード光導波路を使用した多モード干渉光カプラにつ いて説明する。これは、この組み合わせが単一モード光 ファイバとの接続性に優れた多モード干渉光カプラを提 供できるからである。さらに説明を簡単にするために二 入力二出力の導波型多モード干渉光力プラについて説明 する。しかしながら、本発明はこの例に限定されるもの ではない。

【0024】図3に示すように、第1の実施の形態の多 モード干渉光カプラ10において、シリコン基板11 (但し、図面上では背景として表している。)上には、 一対の石英系ガラス光導波路が入力光導波路12a,1 2bとして配置され、石英系ガラス光導波路が多モード 光導波路13として、一対の石英系ガラス光導波路が出 力光導波路14a,14bとして配置されている。多モ ード光導波路13において、コア部の一部分に幅の縮小 された領域があり、これにより屈折率の異なる領域(屈 折率変化部) 15を実現している。

【0025】なお、本実施の形態においては多モード光 導波路13が凹状に欠けた構成になっているが、本発明 はこれに限定されるものではない。さらに、本実施の形 態においては屈折率変化部15としてクラッド層を利用 するが、本発明はこれに限定されるものではない。

【0026】ここで、多モード光導波路13において、 領域16及び領域17の長さはそれぞれ2×2カプラを 実現するように設定されている。

【0027】この時、多モード干渉光カプラ10と機能 的に等価であるマッハツェンダ型干渉計20を図4に示 す。

【0028】図4に示すように、本実施の形態の多モー ド干渉光カプラ10と機能的に等価なマッハツェンダ型 干渉計20は、入力光導波路21a及び21b、光カプ ラ22a及び22b、出力光導波路23a及び23b、 接続導波路24a及び24b、位相調整領域(位相及び 振幅変化部)25を有する。位相調整領域25を除け

び24 bの光導波路長は等しい。

【0029】図4において、光カプラ22aが図3の多 モード干渉光カプラ10における領域16に、光カプラ 22bが図3の多モード干渉光カプラ10における領域 17に、位相調整領域25が図3の多モード干渉光カプ ラ10における屈折率変化部15にそれぞれ対応してい

5

【0030】多モード干渉光カプラ10における屈折率 変化部15のパラメータ、例えば長さしを変化させれ ば、屈折率変化部 1 5 で光が受ける位相が変化するの で、マッハツェンダ干渉計20において位相調整領域2 5における位相の調整量を変化させることに相当する。 この時、位相調整領域25における位相調整量に従っ て、マッハツェンダ干渉計20の分岐比は正弦波的に変 化する。従って、これと機能的に等価な多モード干渉光 カプラ10においても分岐比を変化させることができ \*

\* 3.

【0031】図3の多モード干渉光カプラにおいて、石 英系光導波路の厚さは6μmであり、比屈折率差は0. 75%、入力光導波路12a,12b及び出力光導波路 14a, 14bの光導波路間隔は各導波路12a, 12 **b及び14a,14bの導波路中心の間隔でそれぞれ1** 8μm、入力光導波路12a,12b及び出力光導波路 14a, 14bの光導波路幅は6μm、多モード光導波 路13の光導波路幅は25μm、多モード光導波路13 10 の光導波路長は3.1 mm、屈折率変化部15の幅は1 2. 5μmであるとする。

【0032】この時、多モード干渉光カプラ10の損失 及び分岐比を屈折率変化部15の長さLの関数として計 算したものを図5に示す。ここで、分岐比は入力光導波 路12aに光を入射した時、

(分岐比) = (出力光導波路14aにおける光パワー)/{(出力光導波 路14aにおける光パワー)+(出力光導波路14bにお (2) ける光パワー)}

が負の値になっているのは、多モード光導波路13を上 下に反転して、屈折率変化部15を下側に配置したこと に対応している。

【0033】図5に示すように、分岐比を0%から10 0%まで変化できる。また、損失は分岐比を大きくする に従って増大するが、分岐比が100%の時でも2dB 程度に抑えられている。

【0034】前述した屈折率変化部15の形態として は、図3に第1の実施の形態として多モード干渉光カプ ラ10で示した凹状の多モード導波路13を有する形態 30 以外でも、本発明の要旨を逸脱しない限りの変更はもち ろん可能である。

【0035】図6に木発明の第2の実施の形態に係る二 入力二出力の多モード干渉光カプラの構成を示す。

【0036】図6に示すように、第2の実施の形態の多 モード干渉光カプラ30において、シリコン基板31 (但し、図面上では背景として表している。) 上には、 ·対の石英系ガラス光導波路が入力光導波路32a,3 2 b として配置され、石英系ガラス光導波路が多モード 光導波路33として、一対の石英系ガラス光導波路が出 40

力光導波路34a,34bとして配置されている。 【0037】ここで、多モード光導波路33は、二 多モード光導波路33a及び33cとそれを接続する ^ つの光導波路33bから構成されている。この場合に は、多モード光導波路33の欠けている部分が屈折率変 化部35となっている。このような構成であっても、機 能的には第1の実施の形態の多モード干渉カプラ10と

等値である。

【0038】また、前述した屈折率変化部15及び35 としては、第1の実施の形態及び第2の実施の形態とし※50 られたクラッド層の一つ当たりの長さは5μm、隣り合

で定義される値となる。但し、屈折率変化部15の長さ 20%で多モード干渉光カプラ10及び30で示した単一の屈 折率変化部を用いる手法以外にも、複数に分割した屈折 率変化部を用いても良い。

【0039】図7に本発明の第3の実施の形態に係る二 入力二出力の多モード干渉光力プラの構成を示す。

【0040】図7に示すように、第3の実施の形態の多 モード干渉光カプラ40において、シリコン基板41 (但し、図面上では背景として表している。) 上には、 一対の石英系ガラス光導波路が入力光導波路42a,4 2bとして配置され、石英系ガラス光導波路が多モード 光導波路43として、一対の石英系ガラス光導波路が出 力光導波路44a,44bとして配置されている。

【0041】ここで、多モード光導波路43は、二つの 多モード光導波路43a及び43cとそれを接続する光 導波路43b並びに屈折率変化部45から構成されてい る。屈折率変化部45は、周期的にコア部がクラッド層 で置き換えられた構成となっており(コア部45a,4 5b, ……45x)、複数に分割された屈折率変化部と なっている。このような構成とすれば、屈折率変化部4 5で生じる放射損失を低減することができる。

【0042】図7の多モード干渉光カプラにおいて、石 英系光導波路の厚さは6μmであり、比屈折率差は0. 75%、入力光導波路42a,42b及び出力光導波路 44a, 44bの光導波路間隔は各導波路42a, 42 b及び44a,44bの導波路中心の間隔でそれぞれ1 8μm、入力光導波路42a, 42b及び出力光導波路 44a,44bの光導波路幅は6μm、多モード光導波 路43の光導波路幅は25μm、多モード光導波路43 の光導波路長は3.1mm、屈折率変化部45の幅は6 μmであるとする。また、屈折率変化部45の置き換え

う置き換えられたクラッド層の間隔は3 0 μ m とする。 【0043】この時、多モード干渉光カプラ40の損失 及び分岐比を屈折率変化部45の全体の長さしの関数と して計算したものを図8に示す。

【0044】図8に示すように、複数に分割された屈折 率変化部45を用いることで、全体での損失を低減する ことができる。分岐比100%における損失は、0.7 d B以下に低減されている。

【0045】また、前述した屈折率変化部15、35及 及び第3の実施の形態として多モード干渉光カプラ1 0、30及び40で示したクラッド層を用いる手法以外 にも、多モード光導波路13、33及び43の一部に溝 を設ける構造としても、また、多モード光導波路13、 33及び43の一部に樹脂を埋め込む構造としても良

【0046】図9に本発明の第4の実施の形態に係る二 人力二出力の多モード干渉光力プラの構成を示す。

【0047】図9に示すように、第4の実施の形態の多 モード干渉光カプラ50において、シリコン基板51 (但し、図面上では背景として表している。) 上には、 一対の石英系ガラス光導波路が入力光導波路52a,5 2 b として配置され、石英系ガラス光導波路が多モード 光導波路53として、一対の石英系ガラス光導波路が出 力光導波路54a,54bとして配置されている。

【0048】ここで、多モード光導波路53の一部には 樹脂が埋め込まれており、これにより屈折率変化部55 を実現している。このような構成であっても、機能的に は第1の実施の形態の多モード干渉光カプラ10、第2 の実施の形態の多モード干渉光力プラ30及び第3の実 30 施の形態の多モード干渉光力プラ40と等価である。

【0049】以上のように、本発明の多モード干渉光カ プラは、図3に示す第1の実施の形態の多モード干渉光 カプラ10に限定されるものでもなく、図6、図7、図 9に示す第2、第3、第4の実施の形態の多モード干渉 光カプラ30、40、50のように、その要旨を逸脱し ない限りにおいて変更が可能である。

【0050】そして上記の各実施の形態では、シリコン 基板上の石英系ガラス光導波路を基本とする多モード干 渉光カプラ10、30、40、50について、この構成 40 ……75xを調整することで、分岐比を変化できること 及び機能を説明したが、多モード干渉光カプラを構成し 得る他の材料を用いて、例えばプラスチック系光導波路 やイオン拡散型ガラス光導波路、あるいはニオブ酸リチ ウム光導波路や半導体光導波路にも木発明を適用するこ とができる。

【0051】さらに、前述した各実施の形態では、二入 万二出力の多モード干渉光カプラとして説明したが、少 なくとも一つの入力光薄波路及び少なくとも二つの出力 光導波路を有する多モード干渉光力プラ、あるいは少な くとも二つの入力光導波路及び少なくとも一つの出力光 50 域を用いても良い。

導波路を有する多モード干渉光力プラとしても良く、ま た、多人力多出力の多モード干渉光カプラとしても良 11.

【0052】図10に本発明の第5の実施の形態に係る 多人力多出力の多モード干渉光カプラの構成を示す。

【0053】図10に示すように、第4の実施の形態の 多モード干渉光力プラ60において、シリコン基板61 (但し、図面上では背景として表している。)上に、入 力光導波路62a,62b,……62xと、多モード光 び45としては、第1の実施の形態、第2の実施の形態 10 導波路63と、出力光導波路64a,64b,……64 xとが接続されて配置されており、多モード光導波路6 3はその一部に屈折率変化領域65a,65b, .....6 5 xを有している。

【0054】ここで、入力導波路の本数Niと出力導波 路の本数Noと屈折率変化領域の数N1は、それぞれ異 なっていても構わないことを付記しておく。多モード光 導波路63において、領域66の長さはちょうどNi× N1カプラを実現するように、領域67の長さはちょう どN1×Noカプラを実現するように、それぞれ設定さ 20 れている。

【0055】この時、多モード干渉光カプラ60と機能 的に等価である干渉計を図11に示す。

【0056】図11に示すように、本実施の形態の多モ ード干渉光カプラ60と機能的に等価な干渉計70は、 入力光導波路71a,71b,……71x、多入力多出 力の光カプラ72a及び72b、出力光導波路73a, 73b, ……73x、接続導波路74a, 74b, …… 74×、位相及び振幅変化部(位相調整領域)75a, 75b, .....75xを有する。

【0057】図11において、光カプラ72aが図10 の多モード干渉光カプラ60における領域66に、光カ プラ72bが図10の多モード干渉光カプラ60におけ る領域67に、位相調整領域75a,75b,……75 xが図10の多モード干渉光カプラ60における屈折率 変化領域65a,65b,……65xにそれぞれ対応し

【0058】図11の干渉計70は一般化されたマッハ ツェンダ型干渉計と呼ばれ、各接続導波路74a,74 b, ……74xに設けた位相調整領域75a, 75b, が知られている。

【0059】このように本発明の多モード干渉光力プラ は、二入力二出力の多モード下渉光力プラに限らず、多 入力多出力の多モード干渉光力プラにも適用することが できる。さらに一入力多出力の多モード干渉光力プラ、 多入力一出力の多モード干渉光力プラにも適用すること ができることは言うまでもない。

【0060】また、前述した各実施の形態では一段の屈 折率変化領域を用いたが、もちろん多段の屈折率変化領

【0061】図12に本発明の第6の実施の形態に係る 多人力多出力の多モード干渉カプラの構成を示す。

【0062】図12に示すように、第6の実施の形態の 多モード干渉光カプラ80において、シリコン基板81 (但し、図面上では背景として表している。)上に、入 力光薄波路82a,82b,……82xと、多モード光 導波路83と、出力光導波路84a,84b,……84 xとが接続されて配置されており、多モード光導波路8 3はその一部に第一段の屈折率変化領域85a,85 b,……85x及び第二段の屈折率変化領域86a,8 10 6b,……86xを有している。

【0063】前述のように人力導波路の本数Ni、出力 導波路の本数No、第一段の屈折率変化領域の数N1、 第二段の屈折率変化領域の数N2は、それぞれ異なって いても構わない。

【0064】ここで、多モード光導波路83においては、領域87の長さはちょうどNi×N1カプラを実現するように、領域88の長さはちょうどN1×N2カプラを実現するように、領域89の長さはちょうどN2×Noカプラを実現するように、それぞれ設定されている。このような構成であっても第5の実施例の多人力多出力光カプラと同様の原理により、分岐比可変の多入力多出力光カプラを実現できる。

【0065】このように多段の屈折率変化領域を用いて も、本発明の要旨を逸脱しない。

# [0066]

【発明の効果】以上詳細に説明したように、請求項1の 発明の多モード干渉光カプラによれば、基板上に形成された、少なくとも一つの入力光導波路及び少なくとも二 つの出力光導波路あるいは少なくとも二つの入力光導波 路及び少なくとも一つの出力光導波路と、入力光導波路 と出力光導波路との間に配置された多モード光導波路と で構成し、多モード光導波路の一部に屈折率変化領域を 設けたことにより光位相を調整して分岐比を変化させる ため、従来のように、導波路の変形により光位相を調整 する必要がなく、入力光導波路と出力光導波路の方向が 傾くこともないので、構造が簡単でレイアウトも容易な

任意分岐比の多モード干渉光力プラを実現することがで きる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】従来の変形導波路を用いた二人力二出力多モー ド干渉光カプラの構成図

【図2】従来の変形導波路を用いた多人力多出力多モー ド干渉光カプラの構成図

【図3】本発明の第1の実施の形態に係る二入力二出力 多モード干渉光カプラの構成図

0 【図4】第1の実施の形態と機能的に等価なマッハツェンダ型干渉計の構成図

【図5】第1の実施の形態における損失及び分岐比と屈 折率変化部の長さとの関係を表すグラフ

【図6】本発明の第2の実施の形態に係る二入力二出力 多モード干渉光カプラの構成図

【図7】本発明の第3の実施の形態に係る二入力二出力 多モード干渉光カプラの構成図

【図8】第3の実施の形態における損失及び分岐比と屈 折率変化部の長さとの関係を表すグラフ

0 【図9】本発明の第4の実施の形態に係る二入力二出力 多モード干渉光カブラの構成図

【凶10】本発明の第5の実施の形態に係る多入力多出 力多モード干渉光力プラの構成図

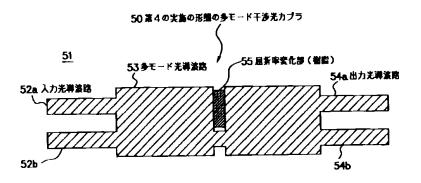
【図11】第5の実施の形態と機能的に等価なマッハツェンダ型干渉計の構成図

【図12】本発明の第6の実施の形態に係る多入力多出 力多モード干渉光力プラの構成図

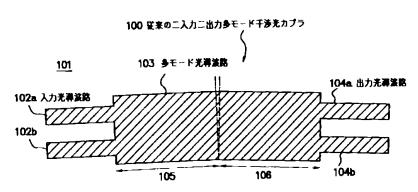
# 【符号の説明】

11,31,41,51,61,81:基板、12a,12b,32a,32b,42a,42b,52a,52b,62a~62x,82a~82x:入力光導波路、13,33,43,53,63,83:多モード光導波路、14a,14b,34a,34b,44a,44b,54a,54b,64a~64x,84a~84x:出力光導波路、15,35,45,55,65a~65x,85a~85x,86a~86x:屈折率変化部(領域)。

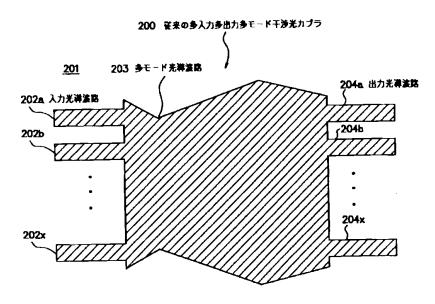
【図9】



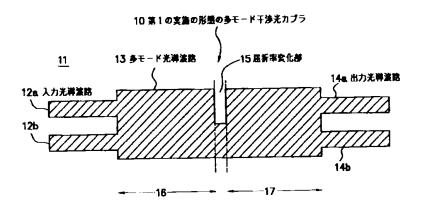
【図1】



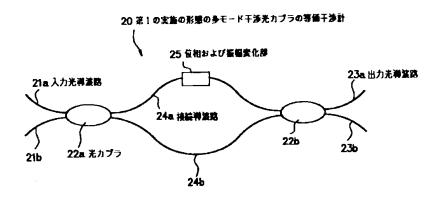
【図2】

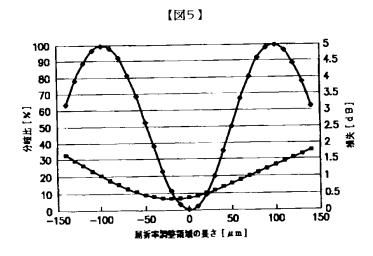


【図3】



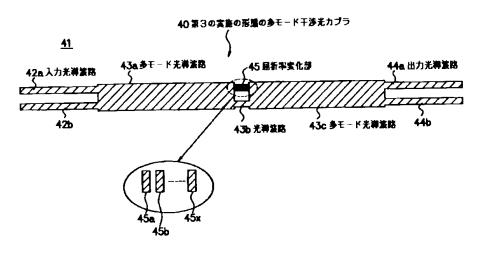
【図4】



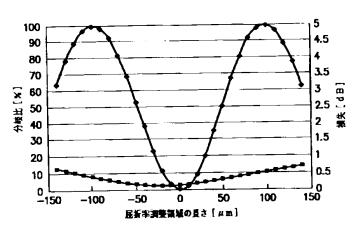


| 図6 | 30 第2の実施の形態の多モード干渉光カプラ | 31 | 33a 多モード光神波路 | 35 屈折率変化部 | 34a 出力光神波路 | 32a 入力光神波路 | 34b | 33b 光神波路 | 33c 多モード光神波路 | 33c 多モード光神波路

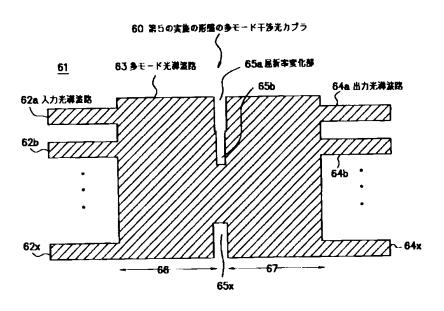
【図7】



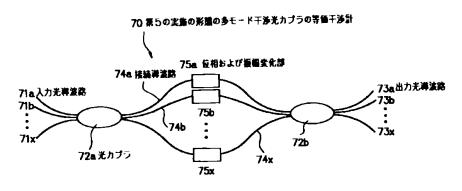
[図8]



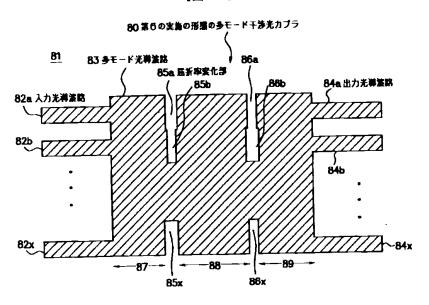
【図10】



#### 【図11】



【図12】



# フロントページの続き

(72) 発明者 奥野 将之 東京都新宿区西新宿3丁目19番2号 日本 電信電話株式会社内

(72)発明者 岡本 勝就 東京都新宿区西新宿3丁目19番2号 日本 電信電話株式会社内 (72) 発明者 金子 明正 東京都新宿区西新宿 3 丁目19番 2号 日本 電信電話株式会社内 Fターム(参考) 2H047 KA03 LA15 QA04 QA05 TA11 TA43